

# לוגיקה למדעי המחשב - הרצאה 7

## סמנטיקה של שפות מסדר ראשון

בהינתן שפה מסדר ראשון,  $L(\sigma)$ , נגדיר מבנה (structure) עבור  $L(\sigma)$  בתור זוג סדור  $\langle D, I \rangle$  שבו:

- $D$  קבוצה לא ריקה של עצמים שנקראת התחום (domain) של המבנה, או העולם (universe) של המבנה.
- $I$  היא פונקציה המוגדרת על  $\sigma$  (הסיגנטורה של השפה) המקיימת:

- אם  $c \in \iota$  קבוע של  $\sigma$  אז  $I[c] \in D$  (מסמנים גם  $c^I$  במקום  $I[c]$ )
- אם  $f: \iota^n \rightarrow \iota$  סימן פונקציה  $n$ -מקומי של  $\sigma$  אז  $I[f] \in D^n \rightarrow D$  (מסמנים גם  $f^I$ ).
- אם  $p: \iota^n \rightarrow o$  סימן יחס  $n$ -מקומי של  $\sigma$  אז  $I[p] \subseteq D^n$  (מסמנים גם  $p^I$ ).

$I$  נותנת את המובן (פירוש, אינטרפרטציה) של הסימנים של הסיגנטורה במבנה,  $M = \langle D, I \rangle$ .

הערה: כדי למנוע בלבול, נסמן:

- $f(t_1, \dots, t_n)$  - שם העצם בתוך השפה הפורמלית  $L(\sigma)$  המתקבל מהפעלת סימן הפונקציה ה- $n$  מקומי  $f$  של  $\sigma$  על שמות העצם  $t_1, \dots, t_n$  של  $\sigma$ .
- $F[x_1, \dots, x_n]$  - תוצאת ההפעלה של הפונקציה  $F$  עבור הארגומנטים  $x_1, \dots, x_n$  (במטה-שפה).

דוגמא (עבור הסיגנטורה  $\sigma_{PA}$ ):

- פירוש א':  $\mathbb{N} = \langle N, I_1 \rangle$  (המספרים הטבעיים, כולל 0).

בסימון "סטנדרטי"	בסימון שקול
$I_1[0] = 0$	$I_1[c_0] = 0$
$I_1[S] = \lambda n \in N. n + 1$	$I_1[f_0^1] = \lambda n \in N. n + 1$
$I_1[+] = \lambda n \in N, m \in N. n + m$	$I_1[f_0^2] = \lambda n \in N, m \in N. n + m$
...	...

- פירוש ב':  $M = \langle P(N), I_2 \rangle$ .

- $I_2[0] = \emptyset$
- $I_2[+] = \lambda X \in P(N), Y \in P(N). X \cup Y$
- $I_2[<] = \subseteq$
- $I_2[s] = \lambda X \in P(N). X \cup \{0\}$

כדי שנוסחא תהיה תקפה לוגית, היא צריכה להיות תקפה בכל הפירושים.  $\forall x \forall y. (x < y) \vee (y < x) \vee (y = x)$ , למשל נכון (או תקף) בפירוש הראשון, אך אינו נכון בפירוש השני.

הגדרה: תהי  $\sigma$  סיגנטורה ו- $M = \langle D, I \rangle$  מבנה עבורה. השמה ב- $M$  היא פונקציה המתאימה לכל משתנה איבר ב- $D$ , כלומר  $v: \text{variables} \rightarrow D$ .

הגדרה: יהי  $M = \langle D, I \rangle$  מבנה עבור  $\sigma$  ותהי  $v$  השמה ב- $D$ . נרחיב את  $v$  לפונקציה מקבוצת כל שמות העצם של  $L(\sigma)$  אל  $D$  באופן הבא:

- אם  $c$  קבוע,  $v[c] = c^I$ .
- למשתנים ערך  $v$  כבר מוגדר.
- $v[f(t_1, \dots, t_n)] = f^I[v[t_1], \dots, v[t_n]]$

עובדות (להוכיח כתרגילים)

1. אם  $v_1[x] = v_2[x]$  עבור כל משתנה  $x$  המופיע בשם עצם  $t$  אז  $v_1[t] = v_2[t]$ .
2. משפט ההחלפה עבור שמות עצם: אם  $v[s_1] = v[s_2]$  אז  $v[t\{s_1/x\}] = v[t\{s_2/x\}]$  לדוגמא, אם  $v[x] = 1, v[y] = 4$  אז  $v[s(z) \cdot (x+3)] = v[s(z) \cdot y]$ .
3. משפט ההצבה עבור שמות עצם: יהיו משתנים שונים  $s_1, \dots, s_n$ , שמות עצם  $v$  השמה  $t$ -ו שם עצם. אז  $v_s[t\{s_1/x_1, \dots, s_n/x_n\}] = v_s[t]$  כאשר  $v_s$  הינה ההשמה:  $v_s[x_i] = v[s_i]$  (עבור  $i \in \{1, \dots, n\}$ ) ו- $v_s[y] = v[y]$  (עבור  $y \notin \{x_1, \dots, x_n\}$ ).

הגדרת יחס הסיפוק

יהי  $M = \langle D, I \rangle$  מבנה עבור סיגנטורה  $\sigma$ . יחס הסיפוק,  $\models$ , מוגדר באופן הבא:

- $\langle v[t_1], \dots, v[t_n] \rangle \in I[p]$  אם  $M, v \models p(t_1, \dots, t_n)$
- $M, v \models \neg \varphi$  אם  $M, v \not\models \varphi$
- $M, v \models \varphi \wedge \psi$  אם  $M, v \models \varphi$  וגם  $M, v \models \psi$
- $M, v \models \varphi \vee \psi$  אם  $M, v \models \varphi$  או  $M, v \models \psi$
- $M, v \models \varphi \rightarrow \psi$  אם  $M, v \not\models \varphi$  או  $M, v \models \psi$
- $M, v \models \forall x \varphi$  אם לכל השמה  $v'$  ששונה מ- $v$  לכל היותר עבור המשתנה  $x$ , מתקיים  $M, v' \models \varphi$  (להשמה  $v'$  כזו נקרא מעתה  $x$ -וריאנט של  $v$ )
- $M, v \models \exists x \varphi$  אם קיימת  $x$ -וריאנט  $v'$  של  $v$  כך ש- $M, v' \models \varphi$

עובדות (1 ו-2 להוכיח כתרגיל)

1. אם  $v_1[x] = v_2[x]$  עבור כל משתנה חופשי  $x$ , של  $\varphi$  אז  $M, v_1 \models \varphi$  אם"ם  $M, v_2 \models \varphi$ . בפרט, אם  $\varphi$  פסוק אז ערך האמת שלו במבנה אינו תלוי בהשמה, כלומר או ש- $M, v \models \varphi$  לכל השמה  $v$  או ש- $M, v \not\models \varphi$  לכל השמה  $v$ .
2. משפט ההחלפה עבור נוסחאות: נניח  $s_1$  ו- $s_2$  חופשיים להצבה עבור  $x$  בנוסחא  $\varphi$  ו- $v[s_1] = v[s_2]$  אז  $M, v \models \varphi\{s_1/x\}$  אם"ם  $M, v \models \varphi\{s_2/x\}$ .
3. משפט ההצבה עבור נוסחאות: נניח  $x_1, \dots, x_n$  משתנים שונים זה מזה, שמות עצם  $s_1, \dots, s_n$  כד ש- $s_i$  חופשי להצבה עבור  $x_i$  ב- $\varphi$  ותהי  $v$  השמה. אז  $M, v \models \varphi\{s_1/x_1, \dots, s_n/x_n\}$  אם"ם  $M, v_s \models \varphi$  כש- $v_s$  מוגדרת כמו במשפט ההצבה עבור שמות עצם (תזכורת: שם עצם  $t$  חופשי להצבה עבור משתנה  $x$  בנוסחא  $\varphi$  אם שום מופע של משתנה חופשי של  $t$  אינו הופך לקשור בעקבות ההצבה).

אם  $M$  מבנה,  $v$  השמה,  $\varphi$  נוסחא,  $x$  משתנה ו- $s$  ש"ע חופשי להצבה עבור  $x$  ב- $\varphi$  אז  $M, v \models \varphi \{s/x\}$  אם"ם  $M, v_s \models \varphi$  כאשר

$$v_s [y] = \begin{cases} v [s] & y = x \\ v [y] & y \neq x \end{cases}$$

הוכחה (חלקית): באינדוקציה על מבנה  $\varphi$ .

- בסיס האינדוקציה:  $\varphi = p(t_1, \dots, t_n)$  עבור  $p$  (סימן יחס  $n$ -מקומי) ו- $t_1, \dots, t_n$  (שמות עצם) כלשהם. אז:

$$\begin{aligned} M, v \models \varphi \{s/x\} &\Leftrightarrow && \text{לפי הגדרה של הצבה} \\ \Leftrightarrow M, v \models p(t_1 \{s/x\}, \dots, t_n \{s/x\}) &\Leftrightarrow && \text{לפי הגדרה של } \models \\ \Leftrightarrow \langle v[t_1 \{s/x\}], \dots, v[t_n \{s/x\}] \rangle \in I[p] &\Leftrightarrow && \text{לפי משפט ההצבה עבור שמות עצם} \\ \Leftrightarrow \langle v_s[t_1], \dots, v_s[t_n] \rangle \in I[p] &\Leftrightarrow && \text{לפי הגדרה של } \models \\ \Leftrightarrow M, v_s \models p(t_1, \dots, t_n) &\Leftrightarrow && \text{שהרי } \varphi = p(t_1, \dots, t_n) \\ \Leftrightarrow M, v_s \models \varphi &&& \end{aligned}$$

- הנחת האינדוקציה: עבור כל  $M$ , כל  $v$  וכל נוסחא  $\psi$  שסיבוכיותה נמוכה מזו של  $\varphi$  (סיבוכיות - מספר הקשרים והכמתים ב- $\varphi$ ) מתקיים שאם  $x$  משתנה ו- $s$  ש"ע חופשי להצבה עבור  $x$  ב- $\varphi$  אז  $M, v_s \models \psi$  אם"ם  $M, v \models \psi \{s/x\}$ .
- צעד האינדוקציה: יהי  $M$  מבנה  $(M = \langle D, I \rangle)$  ו- $v$  השמה ב- $M$ .

-  $\varphi = \neg \psi$  אז  $\neg \psi \{s/x\} = \neg(\psi \{s/x\}) = \neg(\neg \psi) \{s/x\}$  ולכן:

$$\begin{aligned} M, v \models \varphi \{s/x\} &\Leftrightarrow && \text{לפי הגדרת } \models \\ \Leftrightarrow M, v \not\models \psi \{s/x\} &\Leftrightarrow && \text{לפי הנחת האינדוקציה} \\ \Leftrightarrow M, v_s \not\models \psi &\Leftrightarrow && \text{לפי הגדרת } \models \\ \Leftrightarrow M, v_s \models \varphi &&& \end{aligned}$$

- בצורה דומה עבור  $\varphi = (\psi_1 \wedge \psi_2)$ ,  $\varphi = (\psi_1 \vee \psi_2)$  ו- $\varphi = (\psi_1 \rightarrow \psi_2)$ .

-  $\varphi = \forall z \psi$ . נוכיח כיוון אחד והכיוון השני מוכיחים בצורה דומה. נניח  $M, v_s \models \varphi$  ונוכיח  $M, v \models \varphi \{s/x\}$ . ישנם שני מקרים:

\*  $z = x$  ואז  $\varphi = \forall x \psi$ . לכן  $x$  אינו חופשי להצבה ב- $\varphi$  ולכן  $\varphi \{s/x\} = \varphi$ . כמו כן, במקרה זה  $v$  ו- $v_s$  מסכימות לגבי כל המשתנים החופשיים של  $\varphi$  ולפי למה קודמת:  $M, v_s \models \varphi \Leftrightarrow M, v \models \varphi$ .

\*  $z \neq x$  ואז  $\varphi \{s/x\} = \forall z. \psi \{s/x\}$ . כמו כן נתון ש- $s$  חופשי להצבה במקום  $x$  ב- $\varphi$  ופירוש הדבר ש- $z$  אינו מופיע ב- $s$  או של- $x$  אין מופעים חופשיים ב- $\varphi$ . אם ל- $x$  אין מופעים חופשיים ב- $\varphi$ , הטיפול הוא בדיוק כמו במקרה  $x = z$ . נניח איפוא ש- $z$  אינו מופיע ב- $s$ . אנו מניחים  $M, v_s \models \forall z \psi$  ורוצים להוכיח  $M, v \models \forall z \psi \{s/x\}$ . כלומר צריך להוכיח שלכל  $z$ -וריאנט  $v'$  של  $v$  מתקיים  $M, v' \models \psi \{s/x\}$ . תהי  $v'$  השמה כזו. כיוון ש- $z$  אינו מופיע ב- $s$ , אז  $v'$  ו- $v$  מסכימות לכל המשתנים המופיעים ב- $s$  ומכאן ש- $v'[s] = v[s]$ . לפי הנחת האינדוקציה עבור  $\psi$ ,  $M, v' \models \psi$  אם"ם  $M, v'_s \models \psi \{s/x\}$ . אבל אנחנו מניחים ש- $\forall z \psi$  ו- $M, v_s \models \forall z \psi$  ולכן  $\psi$  נכון ב- $M$  לכל  $z$ -וריאנט של  $v_s$ . אבל  $v'_s$  הוא  $z$ -וריאנט של  $v_s$  כי  $v'_s[x] = v'[s] = v[s] = v_s[x]$  ולמשתנה  $y$  אחר כך ש- $y \neq z$  ו- $y \neq x$  מתקיים  $v'_s[y] = v[y] = v_s[y]$  ולכן  $M, v'_s \models \psi$  ולכן  $M, v' \models \psi \{s/x\}$ . כמו שרצינו להוכיח.

- בצורה דומה  $\varphi = \exists z \psi$ .